

Exemple d'implantation de fonction mathématique sur ST200

Guillaume Revy

Encadrants : Claude-Pierre Jeannerod et Gilles Villard

Équipe INRIA Arénaire

Laboratoire de l'Informatique du Parallélisme - ENS Lyon

Journée Arénaire/Compsys/STMicroelectronics

Lyon, 12 septembre 2007



Contexte et objectifs

Bibliothèque FLIP

- Support logiciel pour l'arithmétique flottante simple précision aux processeurs entiers

<https://lipforge.ens-lyon.fr/projects/flip/>

- Fonctions mathématiques **rapides** et **précises**

$+, -, \times, /, \sqrt{}, 1/\sqrt{}, \dots$

- Racine carrée : une des fonctions les plus simples...

Contexte et objectifs

Bibliothèque FLIP

- ▶ Support logiciel pour l'arithmétique flottante simple précision aux processeurs entiers

<https://lipforge.ens-lyon.fr/projects/flip/>

- ▶ Fonctions mathématiques **rapides** et **précises**

$+, -, \times, /, \sqrt{}, 1/\sqrt{}, \dots$

- ▶ Racine carrée : une des fonctions les plus simples...

Objectifs pour la racine carrée

- ▶ Qualité visée : arrondi correct au plus près, sans nombres dénormalisés
- ▶ Autres modes d'arrondi / Ajout des nombres dénormalisés
- ▶ Différents formats : *medium/high precision* (OpenGL ES)

Méthode générale

Soit x un nombre flottant simple précision normalisé positif (IEEE-754) :

$$x = m \cdot 2^e,$$

avec $m = 1.f_1f_2f_3 \dots f_{23} \in [1, 2)$, et $e \in \mathbb{Z} \cap [-126, 127]$.

$$\Rightarrow \sqrt{x} = \sqrt{m} \times 2^{\frac{e}{2}} = \begin{cases} \sqrt{m} \times 2^{\lfloor \frac{e}{2} \rfloor} & \text{si } e \text{ est pair,} \\ \sqrt{2m} \times 2^{\lfloor \frac{e}{2} \rfloor} & \text{si } e \text{ est impair.} \end{cases}$$

Méthode générale

Soit x un nombre flottant simple précision normalisé positif (IEEE-754) :

$$x = m \cdot 2^e,$$

avec $m = 1.f_1f_2f_3 \dots f_{23} \in [1, 2)$, et $e \in \mathbb{Z} \cap [-126, 127]$.

$$\Rightarrow \sqrt{x} = \sqrt{m} \times 2^{\frac{e}{2}} = \begin{cases} \sqrt{m} \times 2^{\lfloor \frac{e}{2} \rfloor} & \text{si } e \text{ est pair,} \\ \sqrt{2m} \times 2^{\lfloor \frac{e}{2} \rfloor} & \text{si } e \text{ est impair.} \end{cases}$$

Enfinement : $\sqrt{x} = \ell \times 2^d$, avec $\ell = \varphi \sqrt{m}$, $\varphi \in \{1, \sqrt{2}\}$ et $d = \lfloor \frac{e}{2} \rfloor$.

Méthode générale

Soit x un nombre flottant simple précision normalisé positif (IEEE-754) :

$$x = m \cdot 2^e,$$

avec $m = 1.f_1f_2f_3 \dots f_{23} \in [1, 2)$, et $e \in \mathbb{Z} \cap [-126, 127]$.

$$\Rightarrow \sqrt{x} = \sqrt{m} \times 2^{\frac{e}{2}} = \begin{cases} \sqrt{m} \times 2^{\lfloor \frac{e}{2} \rfloor} & \text{si } e \text{ est pair,} \\ \sqrt{2m} \times 2^{\lfloor \frac{e}{2} \rfloor} & \text{si } e \text{ est impair.} \end{cases}$$

Finalemt : $\sqrt{x} = \ell \times 2^d$, avec $\ell = \varphi\sqrt{m}$, $\varphi \in \{1, \sqrt{2}\}$ et $d = \lfloor \frac{e}{2} \rfloor$.

Avantage : pas de renormalisation en arrondi au plus près

$$\rightarrow m \in [1, 2) \text{ donc } \circ(\varphi\sqrt{m}) \in [1, 2)$$

$$\rightarrow \circ(\sqrt{x}) = \circ(\varphi\sqrt{m}) \times 2^d$$

Principales étapes

Entrée : un nombre flottant x simple précision normalisé ou une valeur spéciale, dans un registre 32 bits.

1. Extraction de l'exposant e et de la mantisse m de x
2. Traitement des valeurs spéciales

$$\frac{x}{\sqrt{x}} \left\| \begin{array}{c|c|c|c} \text{NaN} / x < 0 / -\infty & +\infty & \pm 0 \\ \hline \text{NaN} & +\infty & \pm 0 \end{array} \right.$$

3. Calcul de l'exposant du résultat : $d = \lfloor \frac{e}{2} \rfloor$
4. Calcul de $v \approx \varphi \sqrt{m}$, tel que : $0 \leq v - \varphi \sqrt{m} \leq 2^{-24}$
5. Arrondi au plus près : calcul $\circ(\varphi \sqrt{m})$ à partir de v
6. Reconstruction du résultat dans un registre 32 bits

Sortie : arrondi correct au plus près de \sqrt{x} , ou une exception.

Exemple détaillé

Calcul de $\circ(\sqrt{17}) : 17 = 1.0625 \times 2^4$

Entrée $x = 17$ 0 1 0 0 0 0 0 1 1 0 0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0

Sortie o (\sqrt{x})

Exemple détaillé

Calcul de l'exposant du résultat

Entrée $x = 17$

$$E \quad \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$E + 127$ 0 1 0 0 0 0 0 0 1 0

[illegible]

Sortie o (\sqrt{x})

Exemple détaillé

Calcul de l'exposant du résultat

Entrée $x = 17$

$$E \quad \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$
[illegible][illegible]

Sortie $\circ (\sqrt{x})$

0	1	0	0	0	0	0	0	1
---	---	---	---	---	---	---	---	---

Exemple détaillé

Calcul de la fraction du résultat

[illegible]

Sortie $\circ (\sqrt{x})$

0	1	0	0	0	0	0	0	1
---	---	---	---	---	---	---	---	---

Exemple détaillé

Calcul de $\circ(\sqrt{17}) : 17 = 1.0625 \times 2^4$

Entrée $x = 17 \rightarrow [0 | 1\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 1\ 1 | 0\ 0\ 0\ 1\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0]$

Sortie $\circ (\sqrt{x})$ 0 1 0 0 0 0 0 0 1 0 0 0 0 0 1 1 1 1 1 1 0 0 0 0 0 1 1 1 1 0 1 1

$$\approx 4.123105\dots \approx \circ(\sqrt{17})$$

Quelle méthode utiliser pour calculer $\varphi\sqrt{m}$?

Méthodes directes : restaurante / non-restaurante

- ▶ 1 bit du résultat calculé à chaque itération : 24 itérations
- ▶ méthodes lentes

Quelle méthode utiliser pour calculer $\varphi\sqrt{m}$?

Méthodes directes : restaurante / non-restaurante

- ▶ 1 bit du résultat calculé à chaque itération : 24 itérations
- ▶ méthodes lentes

Méthodes itératives Newton-Raphson / Goldschmidt

- ▶ première approximation de \sqrt{m} ou $\frac{1}{\sqrt{m}}$
- ▶ en gros, la précision double à chaque itération
- ▶ méthode précédente : 1 itération de Goldschmidt

Quelle méthode utiliser pour calculer $\varphi\sqrt{m}$?

Méthodes directes : restaurante / non-restaurante

- ▶ 1 bit du résultat calculé à chaque itération : 24 itérations
- ▶ méthodes lentes

Méthodes itératives Newton-Raphson / Goldschmidt

- ▶ première approximation de \sqrt{m} ou $\frac{1}{\sqrt{m}}$
- ▶ en gros, la précision double à chaque itération
- ▶ méthode précédente : 1 itération de Goldschmidt

Autres méthodes méthodes SRT, approximations par série entière, ...

Quelle méthode utiliser pour calculer $\varphi\sqrt{m}$?

Méthodes directes : restaurante / non-restaurante

- ▶ 1 bit du résultat calculé à chaque itération : 24 itérations
- ▶ méthodes lentes

Méthodes itératives Newton-Raphson / Goldschmidt

- ▶ première approximation de \sqrt{m} ou $\frac{1}{\sqrt{m}}$
- ▶ en gros, la précision double à chaque itération
- ▶ méthode précédente : 1 itération de Goldschmidt

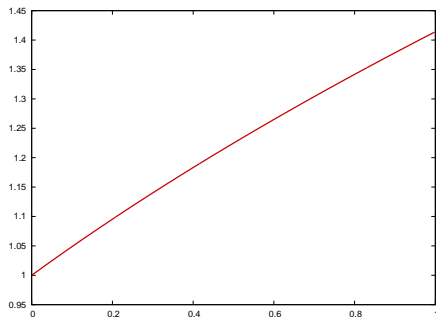
Autres méthodes méthodes SRT, approximations par série entière, ...

Notre approche **méthode à base d'évaluation polynomiale**

- ▶ approximation de \sqrt{m} par un polynôme
- ▶ évaluation du polynôme avec un schéma rapide

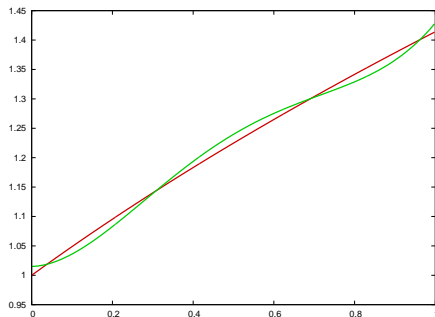
Approximation de \sqrt{m} pour $m \in [1, 2)$

Pour $m \in [1, 2)$, $\sqrt{m} = \sqrt{1+t}$ avec $t \in [0, 1)$.



Approximation de \sqrt{m} pour $m \in [1, 2)$

Pour $m \in [1, 2)$, $\sqrt{m} = \sqrt{1+t}$ avec $t \in [0, 1)$.

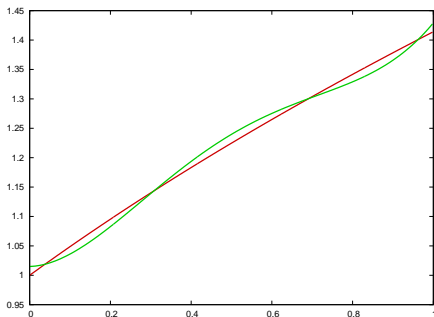


- approximation de $\sqrt{1+t}$ par $a(t)$, pour $t \in [0, 1)$
- $a(t)$: polynôme de degré 8
- obtenu avec minimax (MAPLE)

Cf. travaux de N. Brisebarre, S. Chevillard, C. Lauter, JM. Muller et S. Torres

Approximation de \sqrt{m} pour $m \in [1, 2)$

Pour $m \in [1, 2)$, $\sqrt{m} = \sqrt{1+t}$ avec $t \in [0, 1)$.

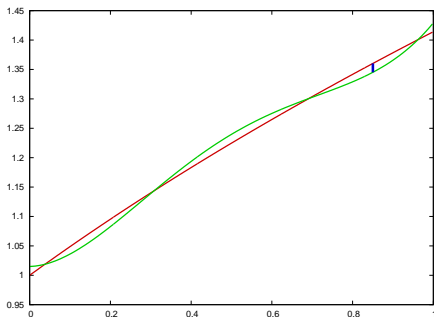


- approximation de $\sqrt{1+t}$ par $a(t)$, pour $t \in [0, 1)$
- $a(t)$: polynôme de degré 8
- obtenu avec minimax (MAPLE)
- coefficients structurés :
 - $a_0 = 1$
 - $a_1 = 1/2$
 - $a_8 = 1/2^{10}$

Cf. travaux de N. Brisebarre, S. Chevillard, C. Lauter, JM. Muller et S. Torres

Approximation de \sqrt{m} pour $m \in [1, 2)$

Pour $m \in [1, 2)$, $\sqrt{m} = \sqrt{1+t}$ avec $t \in [0, 1)$.



- ▶ approximation de $\sqrt{1+t}$ par $a(t)$, pour $t \in [0, 1)$
- ▶ $a(t)$: polynôme de degré 8
- ▶ obtenu avec minimax (MAPLE)
- ▶ coefficients structurés :
 - $a_0 = 1$
 - $a_1 = 1/2$
 - $a_8 = 1/2^{10}$
- ▶ erreur d'approximation
 $\delta(t) = |a(t) - \sqrt{1+t}| \lesssim 2^{-26}$

Cf. travaux de N. Brisebarre, S. Chevillard, C. Lauter, JM. Muller et S. Torres

Quel schéma utiliser pour évaluer $\varphi a(t)$ sur ST240 ?

Quelques caractéristiques

- ▶ VLIW 4 voies
- ▶ latences : 3 cycles/multiplication et 1 cycle/addition

Quel schéma utiliser pour évaluer $\varphi a(t)$ sur ST240 ?

Quelques caractéristiques

- ▶ VLIW 4 voies
- ▶ latences : 3 cycles/multiplication et 1 cycle/addition

Schéma de Horner $\varphi a(t) = \varphi \left[\left(\cdots ((a_8 t + a_7) t + a_6) \cdots \right) t + a_0 \right]$

- ▶ schéma séquentiel
- ▶ utilisation d'une seule des 4 voies
- ▶ latence = 29 cycles

Quel schéma utiliser pour évaluer $\varphi a(t)$ sur ST240 ?

Quelques caractéristiques

- ▶ VLIW 4 voies
- ▶ latences : 3 cycles/multiplication et 1 cycle/addition

Schéma de Horner $\varphi a(t) = \varphi \left[\left(\cdots ((a_8 t + a_7) t + a_6) \cdots \right) t + a_0 \right]$

- ▶ schéma séquentiel
- ▶ utilisation d'une seule des 4 voies
- ▶ latence = 29 cycles

Schéma rapide proposé

- ▶ coefficients positifs et valeurs intermédiaires positives
- ▶ incorporation de la multiplication par φ et ajout de 2^{-25} (utile pour l'arrondi)

$$\varphi a(t) = \left((\varphi(a_0 + a_1 t) + 2^{-25}) - ((a_2 - a_3 t) + (a_4 - a_5 t) t^2) \varphi t^2 \right) - \left(((a_6 - a_7 t) + (a_8 t^2)) t^4 \right) \varphi t^2$$

Ordonnancement du schéma d'évaluation sur ST240

$$\varphi a(t) = \left((\varphi(a_0 + a_1 t) + 2^{-25}) - ((a_2 - a_3 t) + (a_4 - a_5 t) t^2) \varphi t^2 \right) - \left(((a_6 - a_7 t) + (a_8 t^2)) t^4 \right) \varphi t^2$$

	— Voie 1 —	— Voie 2 —	— Voie 3 —	— Voie 4 —
cycle 1	$t^2 = t \times t$	$a_5 \times t$		
cycle 2	$a_7 \times t$	$a_1 \times t$		
cycle 3	$a_3 \times t$			
cycle 4	$t^4 = t^2 \times t^2$	$a_{45} = a_4 - a_5 t$		
cycle 5	$a_{45} \times t^2$	$a_8 \times t^2$	$a_{67} = a_6 - a_7 t$	
cycle 6	$a_{01} = a_0 + a_1 t$	$\varphi \times t^2$	$a_{68} = a_{67} + a_8 t^2$	
cycle 7	$a_{23} = a_2 - a_3 t$	$a_{68} \times t^4$		
cycle 8	$a_{01} \times \varphi$	$a_{25} = a_{23} + a_{45} t^2$		
cycle 9	$a_{25} \times \varphi t^2$			
cycle 10	$(a_{68} t^4) \times \varphi t^2$			
cycle 11	$a'_{01} = a_{01} \varphi + 2^{-25}$			
cycle 12	$a_{05} = a'_{01} - a_{25} \varphi t^2$			
cycle 13	$\varphi a(t) = a_{05} - (a_{68} t^4) \varphi t^2$			

- ▶ Ordonnancement obtenu = ordonnancement attendu
- ▶ Évaluation en 13 cycles (≈ 2.2 fois plus rapide que Horner)

Ordonnancement du schéma d'évaluation sur ST240

$$\varphi a(t) = \left((\varphi(a_0 + a_1 t) + 2^{-25}) - ((a_2 - a_3 t) + (a_4 - a_5 t) t^2) \varphi t^2 \right) - \left(((a_6 - a_7 t) + (a_8 t^2)) t^4 \right) \varphi t^2$$

	— Voie 1 —	— Voie 2 —	— Voie 3 —	— Voie 4 —
cycle 1	$t^2 = t \times t$	$a_5 \times t$	-	
cycle 2	$a_7 \times t$	$a_1 \times t$	-	
cycle 3	$a_3 \times t$	-		
cycle 4	$t^4 = t^2 \times t^2$	$a_{45} = a_4 - a_5 t$	-	
cycle 5	$a_{45} \times t^2$	$a_8 \times t^2$	$a_{67} = a_6 - a_7 t$	
cycle 6	$a_{01} = a_0 + a_1 t$	$\varphi \times t^2$	$a_{68} = a_{67} + a_8 t^2$	-
cycle 7	$a_{23} = a_2 - a_3 t$	$a_{68} \times t^4$	-	
cycle 8	$a_{01} \times \varphi$	$a_{25} = a_{23} + a_{45} t^2$	-	-
cycle 9	$a_{25} \times \varphi t^2$	-	-	
cycle 10	$(a_{68} t^4) \times \varphi t^2$	-	-	
cycle 11	$a'_{01} = a_{01} \varphi + 2^{-25}$	-	-	
cycle 12	$a_{05} = a'_{01} - a_{25} \varphi t^2$	-	-	
cycle 13	$\varphi a(t) = a_{05} - (a_{68} t^4) \varphi t^2$	-	-	

- ▶ Ordonnancement obtenu = ordonnancement attendu
- ▶ Évaluation en 13 cycles (≈ 2.2 fois plus rapide que Horner)

Bornes d'erreur sur l'évaluation de $\varphi a(t) + 2^{-25}$

Exemple pour $\varphi = 1$

Results for x in [0, 0.999998]:

```
T in [0, 4294967295b-32 {1, 2^(0)}]
T2 in [0, 4294967295b-32 {1, 2^(0)}]
phiT2 in [0, 4294967295b-31 {2, 2^(1)}]
T4 in [0, 4294967295b-32 {1, 2^(0)}]

a01 in [0, 4294967295b-31 {2, 2^(1)}]
a01_p in [0, 4294967295b-30 {4, 2^(2)}]
a05 in [0, 4294967295b-30 {4, 2^(2)}]
a23 in [0, 4294967295b-31 {2, 2^(1)}]
a25 in [0, 4294967295b-31 {2, 2^(1)}]
a45 in [0, 4294967295b-31 {2, 2^(1)}]
a67 in [0, 4294967295b-31 {2, 2^(1)}]
a678 in [0, 4294967295b-31 {2, 2^(1)}]
a68 in [0, 4294967295b-30 {4, 2^(2)}]
e_round in [-206156857347b-67 {-1.39697e-09, -2^(-29.415)}, 1040500664211090463b-88 {3.36204e-09, 2^(-28.148)}]

a in [0, 4294967295b-31 {2, 2^(1)}]
```

$$\Rightarrow -2^{-27.5} < v - (\varphi a(t) + 2^{-25}) < 2^{-27.5}$$

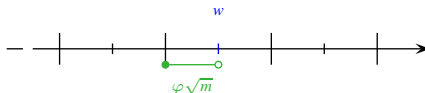
Arrondi correct au plus près

On connaît v telle que $0 \leq v - \varphi\sqrt{m} \leq 2^{-24}$.

- ▶ $v = 01.v_1v_2v_3 \dots v_{29}v_{30}$
- ▶ $w = v$ tronqué sur 24 bits $\Rightarrow w = 01.w_1w_2w_3 \dots w_{24}000000$

$$-2^{-24} \leq w - \varphi\sqrt{m} \leq 2^{-24}$$

- ▶ Si $w \otimes w \geq \varphi^2 m$ alors $w \geq \varphi\sqrt{m}$
 $\rightarrow \varphi\sqrt{m}$ ne peut être pas le milieu de deux nombres flottants



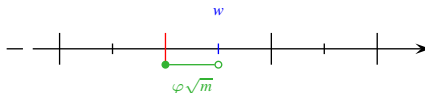
Arrondi correct au plus près

On connaît v telle que $0 \leq v - \varphi\sqrt{m} \leq 2^{-24}$.

- ▶ $v = 01.v_1v_2v_3 \dots v_{29}v_{30}$
- ▶ $w = v$ tronqué sur 24 bits $\Rightarrow w = 01.w_1w_2w_3 \dots w_{24}000000$

$$-2^{-24} \leq w - \varphi\sqrt{m} \leq 2^{-24}$$

- ▶ Si $w \otimes w \geq \varphi^2 m$ alors $w \geq \varphi\sqrt{m}$
 $\rightarrow \varphi\sqrt{m}$ ne peut être pas le milieu de deux nombres flottants



$\rightarrow \circ(\varphi\sqrt{m}) = w$ tronqué sur 23 bits

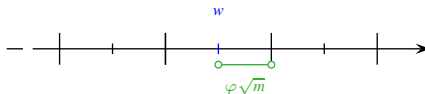
Arrondi correct au plus près

On connaît v telle que $0 \leq v - \varphi\sqrt{m} \leq 2^{-24}$.

- ▶ $v = 01.v_1v_2v_3 \dots v_{29}v_{30}$
- ▶ $w = v$ tronqué sur 24 bits $\Rightarrow w = 01.w_1w_2w_3 \dots w_{24}000000$

$$-2^{-24} \leq w - \varphi\sqrt{m} \leq 2^{-24}$$

- ▶ Si $w \otimes w < \varphi^2 m$ alors $w < \varphi\sqrt{m}$



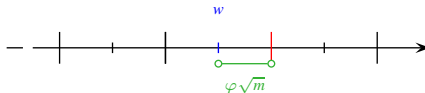
Arrondi correct au plus près

On connaît v telle que $0 \leq v - \varphi\sqrt{m} \leq 2^{-24}$.

- ▶ $v = 01.v_1v_2v_3 \dots v_{29}v_{30}$
- ▶ $w = v$ tronqué sur 24 bits $\Rightarrow w = 01.w_1w_2w_3 \dots w_{24}000000$

$$-2^{-24} \leq w - \varphi\sqrt{m} \leq 2^{-24}$$

- ▶ Si $w \otimes w < \varphi^2 m$ alors $w < \varphi\sqrt{m}$



$\rightarrow \circ(\varphi\sqrt{m}) = w + 2^{-24}$ tronqué sur 23 bits

Résumé de l'approche

Comment implanter une fonction ?

- ▶ Calculer les coefficients d'un bon polynôme d'approximation
 - quelle fonction sur quel intervalle ? quel degré ? quelle structure de coefficients ?
- ▶ Proposer un code d'évaluation de ce polynôme en virgule fixe
 - quel degré de parallélisme ? quelles latences ?
 - quel schéma d'évaluation ?
 - analyse numérique du schéma d'évaluation avec Gappa

Résumé de l'approche

Comment implanter une fonction ?

- ▶ Calculer les coefficients d'un bon polynôme d'approximation
 - quelle fonction sur quel intervalle ? quel degré ? quelle structure de coefficients ?
- ▶ Proposer un code d'évaluation de ce polynôme en virgule fixe
 - quel degré de parallélisme ? quelles latences ?
 - quel schéma d'évaluation ?
 - analyse numérique du schéma d'évaluation avec Gappa

BESOIN D'AUTOMATISATION

Performances sur ST240

- Pour toute entrée x (valeurs spéciales comprises) :

	RN	RU	RD/RZ	RF
Sans dénormaux	22	22	22	20
Avec dénormaux	25	25	25	22

TAB.: Timings (cycles) sur ST240, suivant différents modes d'arrondi

- Accélération $\approx 55\%$ par rapport à la version précédente
- Même latence pour les quatre modes d'arrondi
- Surcoût dû à la prise en compte des nombres dénormalisés = 3 cycles (2 cycles en théorie)

Performances sur ST240

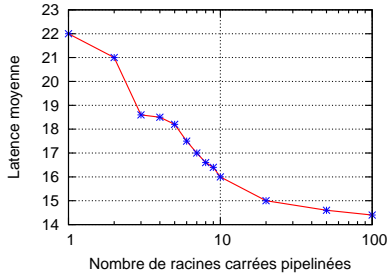
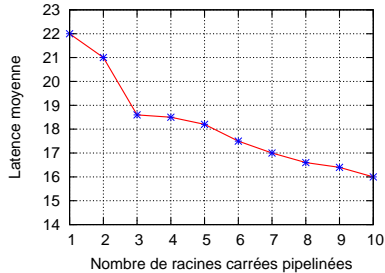
- Pour toute entrée x (valeurs spéciales comprises) :

	RN	RU	RD/RZ	RF
Sans dénormaux	22	22	22	20
Avec dénormaux	25	25	25	22

TAB.: Timings (cycles) sur ST240, suivant différents modes d'arrondi

- Accélération $\approx 55\%$ par rapport à la version précédente
- Même latence pour les quatre modes d'arrondi
- Surcoût dû à la prise en compte des nombres dénormalisés = 3 cycles (2 cycles en théorie)
- Méthode facilement adaptable :
 - à l'arrondi fidèle (RF), mais polynôme *trop précis*
 - à d'autres formats (*medium/high precision*)

Exécutions pipelinées sur ST240



⇒ latence moyenne ≈ 14 cycles

Extension à d'autres fonctions...

- Racine carrée inverse : $x^{-\frac{1}{2}}$

	RN	RU	RD/RZ
Sans dénormaux	30	31	31
Avec dénormaux	32	32	32

TAB.: Timings (cycles) sur ST240, suivant différents modes d'arrondi

→ accélération de 50%

- Racine quatrième inverse : $x^{-\frac{1}{4}}$

→ composition de \sqrt{x} et $x^{-\frac{1}{2}} = 52$ cycles
 → notre méthode : 38 cycles en arrondi au plus près

Extension à d'autres fonctions...

- Racine carrée inverse : $x^{-\frac{1}{2}}$

	RN	RU	RD/RZ
Sans dénormaux	30	31	31
Avec dénormaux	32	32	32

TAB.: Timings (cycles) sur ST240, suivant différents modes d'arrondi

→ accélération de 50%

- Racine quatrième inverse : $x^{-\frac{1}{4}}$

→ composition de \sqrt{x} et $x^{-\frac{1}{2}} = 52$ cycles
 → notre méthode : 38 cycles en arrondi au plus près

- Inverse de norme euclidienne : $1/\sqrt{x^2 + y^2}$

→ problématique : approximations et schémas d'évaluation bivariés

Conclusions

- ▶ Racine carrée simple précision correctement arrondie
- ▶ Implantation à base d'évaluation polynomiale
- ▶ Efficace sur ST240 : accélération de plus de $\approx 55\%$
- ▶ Efficacité de cette méthode pour l'implantation d'autres fonctions algébriques : racine carrée inverse, racine quatrième inverse...
- ▶ Extension aux autres fonctions de FLIP (inverse, division, ...)
- ▶ Besoin d'automatiser la conception :
 - des schémas d'évaluation et des procédures d'arrondi,
 - et plus généralement de fonctions.